

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

08-016816

(43) Date of publication of application: 19.01.1996

(51)Int.CI.

G06T 15/00 G06T 17/00

(21)Application number: 07-058518

(71)Applicant : HITACHI LTD

(22)Date of filing:

17.03.1995

(72)Inventor: USAMI YOSHIAKI

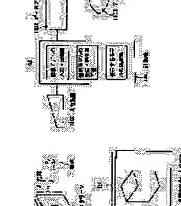
ANJO KENICHI OTA YOSHIMI

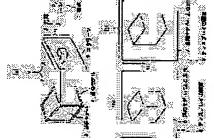
(54) COMPUTER GRAPHICS DISPLAY METHOD

(57)Abstract:

PURPOSE: To display a natural picture at high speed in the computer graphics display of a three-dimensional model by displaying a minute model when the size of the model to be displayed on a screen is larger than a value which is previously set and an abbreviated model when it is smaller.

CONSTITUTION: A computer 1001 consists of the input/definition part of the minute model 3, which executes an algorithm, controls an input unit and becomes a first storage part, an arithmetic part generating the abbreviated model 4, an allocation part storing the abbreviated model 4 and the selection part of the model to be displayed. A display controller 1002 converts a digital signal from the computer 1001 into an analog signal for display and controls a display device 1003. The size of the model to be displayed on the screen is judged with such constitution. When the size is larger than the value which is previously set, the minute model 3 is displayed, and the abbreviated model





4 when it is smaller. Thus, the small model which is not conspicuous on the screen can be abbreviated.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

17.03.1995

Date of sending the examiner's decision of

12.11.1996

rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

2677233

[Date of registration]

25.07.1997

11.12.1996

[Number of appeal against examiner's decision 08-20799

of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's

THIS PAGE BLANK (USPTU)

Searching PAJ

decision of rejection]
[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2000 Japanese Patent Office

THIS PAGE BLANK (USPTU)

(19)日本国特許庁(JP)

(12)公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平8-16816

(43)公開日 平成8年(1996)1月19日

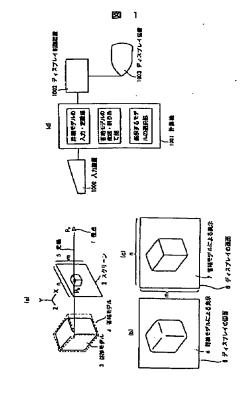
(51) Int. C1. 6 G06T 15/00 17/00	識別記号	庁内整理番号	FΙ	技術表示箇所
		9365-5H	G06F 15/72	2 450 A
		9365-5H	15/62	2 350 A
	·		審査	を請求 有 発明の数3 OL (全22頁)
(21)出願番号	特願平7-585	1 8	(71)出願人	0 0 0 0 0 5 1 0 8
(62)分割の表示	特願昭 6 2 - 2 5	3681の分割		株式会社日立製作所
(22)出願日	昭和62年(19	87)10月9日		東京都千代田区神田駿河台四丁目 6 番地
			(72)発明者	宇佐美 芳明
•				茨城県日立市久慈町4026番地 株式会
				社日立製作所日立研究所內
			(72)発明者	安生 健一
				茨城県日立市久慈町4026番地 株式会
				社日立製作所日立研究所內
			(72)発明者	太田 ▲吉▼美
				茨城県日立市久慈町4026番地 株式会
				社日立製作所日立研究所内
			(74)代理人	弁理士 小川 勝男
				·

(54) 【発明の名称】コンピュータグラフィックス表示方法

(57)【要約】

【目的】本発明は、3次元モデルのコンピュータグラフィックス表示において、自然な画像を高速に表示することを目的とする。

【構成】表示すべきモデルのスクリーン上での大きさを判定し、該大きさが予め設定した値よりも大きい場合には前記詳細モデルを表示し該大きさが予め設定した値よりも小さい場合には前記省略モデルの表示を行うように切り換えて、ディスプレイ装置に表示を行う。



【特許請求の範囲】

【請求項1】物体の3次元詳細モデルとその3次元省略モデルとを記憶し、前記詳細モデルと省略モデルとを切り換えてディスプレイ装置に表示を行うコンピュータグラフィックス表示方法において、

1

表示すべきモデルのスクリーン上での大きさを判定し、 該大きさが予め設定した値よりも大きい場合には前記詳 細モデルを表示し該大きさが予め設定した値よりも小さ い場合には前記省略モデルの表示を行うように切り換え て、ディスプレイ装置に表示を行うことを特徴とするコ ンピュータグラフィックス表示方法。

【請求項2】物体の3次元詳細モデルとその3次元省略モデルとを記憶し、前記詳細モデルと省略モデルとを切り換えてディスプレイ装置に表示を行うコンピュータグラフィックス表示方法において、

表示すべきモデルの移動速度に応じて前記詳細モデルと 省略モデルとを切り換えてディスプレイ装置に表示を行 うことを特徴とするコンピュータグラフィックス表示方 法。

【請求項3】物体の3次元詳細モデルとその3次元省略モデルとを記憶し、前記詳細モデルと省略モデルとを切り換えてディスプレイ装置に表示を行うコンピュータグラフィックス表示方法において、

前記詳細モデルと省略モデルとを切り換えてディスプレイ装置に表示を行う際に、詳細モデル及び省略モデルのそれぞれの透過率を変化させながら切り換えを行うことを特徴とするコンピュータグラフィックス表示方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は図形処理におけるモデリングおよび表示技術に係り、特に三次元コンピュータグラフィックスに好適な、コンピュータグラフィックス表示方法に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、三次元コンピュータグラフィックスでは、情報処理学会論文誌、第25巻、第6号(1984年)第948頁において述べられているように、個々の物体モデルが全空間の中で局所的な領域を占め、その領域が重なり合うことが少ない性質を利用して、表示処理の高速化を図つている。例えば表示しようとする物体モデルについて外接直方体を定め、空間内でモデルを探索する処理を行う際に、この外接直方体の内部のみに限定するという方法である。これにより物体モデルから離れた領域をムダに探索する必要がなくなるので表示処理の高速化が図れる。

【0003】また、同様の性質を利用した表示高速化手法として、特開昭60-79477 号公報では、スクリーン上で物体を囲む矩形領域のみに探索を限定して表示を高速化している。更に特開昭61-139890号公報は、物体モデルの局所存在性の利用による探層範囲の限定と共に、探 50

索処理の均一性を利用した高速表示手法である。

【0004】一方、コンピュータグラフィックス16-3(1982年)第9頁から第18頁(Computer Graph ics, Vol.16, No.3(1982)pp9-18)において論じられているシステムにおいては、同一の物体に対して複数のモデルを割りあてることが可能となつており、オペレータが詳細度の異なるモデルを作成した同一の物体に割りあて、スクリーン上の大きさにより、システムが必要な詳細度のモデルを選択して表示させることが可能となつている。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】上記従来技術のうち、物体モデルの局所存在性を利用した高速表示手法では、例えば物体モデルが視点から十分に遠い領域に定義され、スクリーン上においても非常に小さな範囲しからでは場合においても、限定した領域の内部について詳細に探索しているので、物体モデルが視点が十分に近い場合に比較して、処理時間が短縮される割合は少ない。一方、詳細度が異なるモデルを表示できるシステムでは、物体モデルが十分遠い場合の処理は高速化できるが、各モデルはオペレータが作成して割りあてる作業が必要であり、同一物体に複数のモデルを作成するため、オペレータの作業工数が大きい。

【0006】本発明の目的は、自然な画像を高速にコン ピュータグラフィック表示する方法を提供することにあ る。

[0007]

20

30

40

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するために、本発明は、表示すべきモデルのスクリーン上での大きさを判定し、該大きさが予め設定した値よりも大きい場合には前記詳細モデルを表示し該大きさが予め設定した値よりも小さい場合には前記省略モデルの表示を行うように切り換えて、ディスプレイ装置に表示を行う。

【0008】また、表示すべきモデルの移動速度に応じて前記詳細モデルと省略モデルとを切り換えてディスプレイ装置に表示を行う。

【0009】更には、前記詳細モデルと省略モデルとを 切り換えてディスプレイ装置に表示を行う際に、詳細モ デル及び省略モデルのそれぞれの透過率を変化させなが ら切り換えを行う。

[0010]

【作用】表示すべきモデルのスクリーン上での大きさを判定し、該大きさが予め設定した値よりも大きい場合には前記詳細モデルを表示を表示し該大きさが予め設定した値よりも小さい場合には前記省略モデルの表示を行うように切り換えて表示するので、スクリーン上で目立たない小さなモデルは省略化でき、自然な画像を実現しつつ高速に表示ができる。

【0011】また、表示すべきモデルの移動速度に応じて前記詳細モデルと省略モデルとを切り換えてディスプ

50

3

レイ装置に表示を行うので、目で捉えにくい動きのある モデルは省略化でき、自然な画像を実現しつつ高速に表 示ができる。

【0012】また、前記詳細モデルと省略モデルとを切り換えてディスプレイ装置に表示を行う際に、詳細モデル及び省略モデルのそれぞれの透過率を変化させながら切り換えを行うので、いきなり切り換わることがなく画像上で不自然さが少ない。

[0013]

【実施例】以下、本発明の一実施例を図1により説明す ス

【0014】図1は本発明の概略を示す図であって、図1(a)に示す様に三次元空間上に設定されている視点1から、スクリーン2を通る光線5を追跡して、物体の第1の三次元モデルとなる詳細モデル3および物体の第2の三次元モデルとなる背略モデル4を、2次元スクリーン上に表示させる方法を説明している。なお、これらはすべて計算機上の数値モデルとして表現されているものであって、実際には計算の結果として表示部となるCRT、液晶、EL等の2次元ディスプレイの画面8上に詳細モデルによる表示6(図1(b))、あるいは省略モデルによる表示7((図1(c))のような表示画像を得ることができる。

【0015】図1 (d) は本発明を実現するためのハードウエア構成である。入力装置1000は、キーボードやタブレット等の装置で、モデル情報の入力や表示制御情報の入力に使用される。計算機1001は、本実施例によるアルゴリズムの実行、および入出力機器の制御を行び入出力機器の制御をよび入出力機器の制御をよび入出力機器の制御をよび入出力機器の制御をよび、第1の記憶部となる詳細を記憶するとができるとがでは、計算機からのディジタル信号をディスプレイ用のアナログ信号への変換、およびディスプレイ装置1003によからのディジタル信号をディスプレイ表置1003によって変換、およびディスプレイ装置1003によって表示部となるディスプレイ装置1003によって表示部となるディスプレイを置い、ボログラフィ等を用いた3次元ディスプレイでも良い。

【0016】ここで、図2により本発明を計算機ソフトウエアにより実現した場合の実施例の各部分の動作について説明する。なおこれらはハードウエアによっても実現可能である。

【0017】まずステップ101は表示のために必要な詳細モデルや視野情報を入力するステップである。例えば詳細モデル3が角か丸い直方体形状をしている場合には、図3のように8個の球要素と12個の円柱要素と6個の平面要素から構成される。そしてこの詳細モデルを部品1と呼ぶことにすると、図形構業の構成は図4に示すような本構造で表現できる。

【0018】ここで、本実施例では、同図に示すように

あるシーンは幾つかの物体から構成されているものと し、各物体はまた幾つかの部品から構成され、更に各部 品は幾つかの図形要素から構成されているものとする。 そして物体の階層レベルを物体レベルと呼び、以下同様 にして部品レベルおよび図形要素レベルと呼ぶことにす る。このように詳細モデルの入力は、図形要素の集合と して計算機上で三次元モデルの形状を定義することであ る。一方、視野情報の入力とは、図1における視点1や スクリーン2について三次元空間上の位置を定めること であり、例えばXYZ座標値で入力する。更にスクリー ンについては、スクリーンの大きさや面の向きについて も入力する。その他にはスクリーン上で何画素以上の大 きさを占める物体を詳細モデルで表示させるかを判断す るため、詳細モデル表示に必要な最小の大きさを入力す る。要するに本ステップ101では物体3次元形状モデ ル情報を詳細モデル情報として入力し、更に表示させる ための視点・スクリーン位置等の視野情報も入力して、 第1の記憶部に記憶させるステップである。

【0019】ステップ102は、ステップ101で入力された詳細モデルの情報に基づき、図4の木構造データを探索するステップである。本実施例では、図4の木構造の中で部品レベルについて省略モデルを生成することとすると、同図の木構造を探索して、例えば部品1のように、部品レベルにあるものの検出を行う。

【0020】ステップ103は、入力された詳細モデル について省略モデルをアルゴリズムにより生成するステ ップである。ここで詳細モデルは図3および図4に示す ような図形要素の集合で定義されているものとする。そ して省略モデルとしては、詳細モデルの外接直方体の割 りあてを行う。この外接直方体を生成するためには、図 5に示すように、詳細モデルを XYZ軸に投影させたと きの最大・最小値を求めればよい。同図ではX軸に投影 したときの最大値を x x x 、最小値を x x i とし、以下同 様に y..., y..., z..., z...を求めている。これら 最大・最小値から図6に示すような6つの平面の方程 式、 $X = X_{\bullet,\bullet}$, $X = X_{\bullet,\bullet}$, $Y = Y_{\bullet,\bullet}$, $Y = Y_{\bullet,\bullet}$, Z $=z_{11}$, $Z=z_{11}$, を生成する。これら6つの平面の 方程式によって構成される三次元モデルを省略モデルと して割りあてる。入力されている詳細モデルは図3に示 すように合計26個の図形要素で構成されており、各図 形要素はそれぞれ半径や長さ等のパラメータを持つ。一 方、生成された省略モデルでは、本実施例のような外接 直方体の場合には、前記6つの平面方程式を指定するた めの6つのパラメータで記述できる。よって本ステップ では詳細モデルのパラメータ数を減じている演算手段で ある。また、詳細モデルにあった球要素や円柱要素のよ うな2次曲面を、この省略モデルでは含まないので、モ デルの次元数も減じている手段である。また、データ構 造は図4に示した木構造を図7のように変更する。ここ で詳細モデル3は図3における26個の図形要素の集合

1.0

20

6

であり、省略モデル4は図6に示した1個の外接直方体である。即ち同一の部品に対して、詳細モデルと省略モデルの2つのモデルを割りあてる。

【0021】ステップ104はスクリーン2上の各画素について、ステップ $105\sim108$ をくり返すことを意味している。スクリーン(画面)2は図1に示すように $m\times n$ の画素を持ち、通常はディスプレイ1003の表示解像度に一致させる。従ってステップ108までを $m\times n$ 回くり返し処理することになる。

【0022】ステップ105は図1における光線5の方程式を決定するステップである。ステップ101により、視野情報が入力されており、視点位置やスクリーン位置および各画素位置は既知である。光線は視点位置P、とスクリーン上の一つの画素位置P、を結ぶ直線であり、 P_v 、 P_s の位置ベクトルを P_v , P_s とすれば、tをパラメータとして、t(P_s - P_v) として表わすことができる。 P_v の位置は固定であるが、 P_s の位置はスクリーン上の $m \times n$ 個の仕置をとる。このようにして、 $m \times n$ 個の光線方程式を決定できる。

【0023】ステップ106はステップ103において生成された各省略モデルについて、ステップ107からステップ108までを繰り返すことを示している。図8に示すように、通常は生成された省略モデルは複数であり、例えば省略モデル4の他にも、省略モデルAや省略モデルBが存在する。本ステップでは、ステップ104および105で決定された一本の光線5について、これらすべての省略モデルを図7の木構造から検出して、ステップ107、108のくり返し処理を行う。

【0024】ステップ107は、光線5が各省略モデルと交点を持つかどうかを判定する手段である。光線の方程式はステップ105で決定された直線の式であり、省略モデルは図6にあるように6つの平面の式で記述されている。したがって、交点の判定は直線と平面の交差問題として求めることができる。処理中の光線が、省略モデルの6つの平面の内側領域を通過する場合に、交点があったものと判定する。

【0025】ステップ108はステップ107で交点が検出された場合に省略モデルを表示させるステップである。交点が検出されたということは、処理中の光線がスクリーン2上にも省略モデルの像が投影されているということである。そこで光線が通るスクリーン上の一画素に省略モデルを表示させることになる。ただし、複数の交点があった場合には、視点に最も近い交点を表示対象とする。スクリーン上の全画素について、ステップ108までが終了した時点で、図8に示したように、スクリーン2上に全ての省略モデルが投影・描画されていることになる。

【0026】ステップ109は、上記までのステップでスクリーン上に描画された省略モデルを検出し、ステップ110~113をくり返すためのステップである。ス 50

クリーンは図9に示すように、m×nの2次元配列としてデータを持つており、この配列データを検索して省略モデルを検出する。

【0027】ステップ110は2次元スクリーン上に投影・描画された省略モデルの大きさを判定するステップである。例えば図9に示すように、2つの省略モデルが投影・描画されていたものとする。大きさを判定するためには、例えば平面スクリーンの水平(u)方向と垂直(v)方向に投影された大きさ(u₁, v₁)を基準とする。このu₁およびv₁の値が、ステップ101で入力されている詳細モデル表示に必要な最小の大きさを上まわっているかどうかの判定を行う。

【0028】ステップ111は、ステップ110においてスクリーンに投影された大きさから、詳細モデル表示を行うと判定された省略モデルについて、モデルのデータを詳細モデルに切り換えて、各詳細モデルについてステップ112および113をくり返し処理するためのステップである。詳細モデルは例えば図3に示すような通常は多数の図形要素から構成されており、これらすべての図形要素について、ステップ113までをくり返す。

【0029】ステップ112は、詳細モデルの図形要素についての交点の判定手段であり、ステップ107の場合と同様にして、スクリーン上の各画素を通る光線方程式と図形要素との交差判定を行う。

【0030】ステップ113は、ステップ112において交点があると判定された光線が、スクリーンを横切る位置P。の画素に対して、ステップ108と同様にして、詳細モデルを表示させる手段である。

【0031】以上のように、本実施例では入力された詳細モデルからアルゴリズムによりパラメータ数あるいは次元数を減少させた省略モデルを生成し、まず交点判定が容易な省略モデルで表示を行い、更にスクリーン上に大きく投影されて詳細情報が必要なものについてのみ詳細モデルでの表示を行っている。従って、すべてを詳細モデルで表示させる場合よりも、表示処理の高速化が可能であり、なおかつ省略モデルは自動生成されるために手作業で入力する必要がないという効果がある。

【0032】上記実施例では、スクリーン上に投影された時に大きい物体に対して詳細モデルで表示させていたが、省略モデルを表示したところで処理を打ち切り、詳細モデルを全く表示させないこともできる。このためには、図2におけるステップ108が終了した段階で処理を終了すればよい。すべての物体を省略モデルで表示させれば、表示処理時間を高速化できるので、物体の概形をチェックする場合等に使用することができる。

【0033】また省略モデルから詳細モデルへの切り換え判定を、先述のようにアリゴリズムによって行うのではなく、オペレータの判断によって決定することもできる。このためには、図2におけるステップ110の手段をオペレータとの対話処理に置き換えることで実現可能

20

8

である。この対話処理とは、図9のように平面スクリーン上に描画された省略モデルをそのままディスプレイ上に表示させ、オペレータがディスプレイを目視しながら、スタイラスペン等のポインティング装置により、詳細モデル表示に切り換える省略モデルを指示することである。このように対話処理により詳細モデルへの切り換えを指示すれば、オペレータの意志により省略モデルを残していくことが可能であるので、意図的な省略表示が可能である。

【0034】詳細モデルへの切り換え方法としては、視 点から省略モデルまでの距離を基準にして切り換えるこ ともできる。この場合のフローチャートを図10に示 す。まずステップ101では、詳細モデルと視野情報の 他に、視点-交点距離による切換設定値を入力する。以 降ステップ102より107までは前述のものと同一で あるので説明を省略する。ステップ201ではステップ 107で求められた省略モデルと光線の交点位置をもと に視点-交点間の距離を算出する。図8に示すように、 視点P, と省略モデル上の交点P。は光線5上の2点で あり、この2点間距離は容易に求めることができる。ス テップ202は上記の視点-交点距離と、ステップ10 1により入力された設定値とを大小比較する。設定値よ りも算出した距離が大きい場合、即ち遠い場合には、ス テップ203によりスクリーン上のP。(図8)の位置 の画素に省略モデルを表示させる。一方、設定値よりも 小さく、即ち近い場合には、図2におけるステップ11 1~113と同様にしてステップ204~206により P, の位置の画素に詳細モデルを表示させる。このよう に視点からの距離により、省略モデルから詳細モデルへ の切り換えを行う場合には、すべてのモデルを一度省略 モデルとして表示させてから逐次詳細モデルに切り換え るのでなく、ステップ202により省略モデルと詳細モ デルを分別しており、省略モデルの表示工数が少ないの で、処理の高速化が可能である。

【0035】物体のモデルの大きさそのものによって も、省略モデルと詳細モデルの切り換えは可能である。 図11はこの方法を示すフローチャートである。まずス テップ101は、入力のステップであり、詳細モデルと 視野情報の他に、モデルの大きさにより省略モデルを生 成するための設定値を入力する。ステップ102は図2 と同じてある。ステップ301は、図5のようにして詳 細モデルの大きさを判定する手段であり、XYZの各軸 方向へ投影させて、モデルの大きさを求める。そしてス テップ101で入力された設定値と比較して、小さい場 合にはステップ302により省略モデルを生成する。さ らにステップ302では、図12に示すように、各物体 または部品に対して省略モデルを生成したら詳細モデル との置換を行う。つまり、詳細モデルか省略モデルのい ずれか1つが部品または物体に割りあてられる。ステッ プ104および105は図2と同しである。ステップ30 50

3は、図12のデータ構造上で、物体または部品に対応 するモデルを検出し、以下ステップ304~308まで をくり返す。ステップ304では割りあてられているモ デルが詳細モデルか省略モデルかを判定し、詳細モデル の場合にはステップ305,306により表示処理を し、省略モデルの場合にはステップ307,308によ り表示処理を行う。このように物体のモデルの大きさに より、省略モデルへの切り換えを行った場合には、モデ ルの形状情報のみで省略モデルの割りあてを行っている ため、視点位置とは独立に省略表示を行うことができ る。言いかえると、視点位置に依らず、大きさの小さい 物体だけを省略モデルとして表示させることができる。 【0036】コンピュータ・グラフィックスでは、1フ レームずつ作成した静止画を30フレーム/秒程度で連 続表示させることにより、動画表示を行う。この動画表 示の際に、画面上で動いている物体についてのみ省略モ デルに切り換えて表示させることができる。図13は図 3 および図 4 に示した図形要素 (円柱) のモデル情報の 内容を示した例である。同図において、2hは円柱の長 さ、2 r は円柱の直径であり、これらをプリミテイブ情 報と呼ぶ。また円柱の中心Pについて原点〇からの位置 を示すものが a , , a , であり、円柱の向きを示す 回転角が θ ., θ , θ . であり、これらを配置情報と呼・ ぶ。ディスプレイ、即ちスクリーン上で物体が動く場合 には、第一に配置情報がフレーム間で変化している場合 であり、第二に視野情報が変化している場合である。こ こで図14により、画面上で物体が動いている場合に省 略モデルを表示させる方法について説明する。ステップ 401は、現在処理中のフレームの1フレーム前の詳細 モデル・視野情報等を入力するステップであり、ステッ プ101にて現フレームの詳細モデル・視野情報等を入 力する。ステップ102は図2の例と同様である。ステ ップ402はモデルの動作を判定するステップであり、 ステップ401および101において入力された情報か ら配置情報および視野情報の変化を検出する。ここで動 作があると判定された場合には、ステップ302により 図12のように詳細モデルを省略モデルと置き換えす る。以下のステップは図11の例と同様であり、動作す る物体だけを省略モデルで表示させることができる。動 画表示の場合では、ディスプレイ上で動作のある物体を 凝視することは困難であり、モデルの詳細情報まで認識 することはできない。よって動作物体の速度を評価指標 として省略表示すると、映像品質の低下は少なくて、処 理が高速化される効果がある。

【0037】これまでの実施例では、詳細モデルと省略モデルの切り換えをあるフレームを境にして瞬間的に行っていたが、モデルの透過率を定義し、これを第3のモデルとして少しずつ変化させながら切り換えを行うことができる。例えば、図1において第1フレームでの表示像が詳細モデルによる表示6のようであったとする。第

10

2フレームからこの物体が動作を開始して、省略モデル による表示に切り換えられるが、完全に切り換えが終了 するのは第4フレームとする。この第1~4フレーム間 で、図15(a)に示すように詳細モデルの透過率は0 %, 33%, 66%, 100%と変化し、一方省略モデ ルは100%, 66%, 33%, 0%と変化する。要す るに、詳細モデルは次第に薄くなるように表示され、省 略モデルは次第に濃くなるように表示される。なお、こ こで透過率とは光線が物体を透過する割合を示す数で、 透過率 0 % が物体が完全に見える状態で、100%が完 全に見えない状態とする。図15(b)はこの方法を示 すフローチャートである。ステップ401および101 は図14の場合と同様である。ステップ501は、既に 動作を開始している物体についての透過率情報を入力す るステップで、詳細および省略モデルの現フレームでの 透過率を入力する。ステップ102からステップ303 までは図14の場合と同様である。ステップ502以降 は光線とモデルの交点判定および表示のための手段であ る。まずステップ502は省略モデルの有無を検出す る。例えば図7における部品1のように、ひとつの物体 または部品に対して詳細モデル以外に省略モデルも割り あてられているものの検出を行う。省略モデルの割りあ てがない物体については、ステップ503により詳細モ デルを通常表示させる。一方省略モデルの割りあてがあ る場合には、まずステップ504において詳細モデルの 透過表示を行い、次にステップ505において省略モデ ルの透過表示を重ね書きする。重ね書きとは、一画素の 色を両者の透過率の割合に応じて混色して表示させるこ とである。例えば詳細モデルの透過率をA、詳細モデル の表示色をC」とし、省略モデルの透過率を(1-A),表示色をC。とすると、透過表示色Cは、 $C = A \cdot C_1 + (1 - A) C_2$

のように計算して求める。このようにして詳細モデルか ら省略モデルへの切り換えを透過率を変化させながら行 うことにより、両者がオーバラップしながら切り換える ことができるので、スムーズな動画表示が可能である。 【0038】詳細モデルから省略モデルへの段階的な切 り換え方法として、詳細モデルを次第に変形させて省略 モデルに一致させながら表示を行うことができる。例え ば、図16に示すように、詳細モデルが円柱形状を、省 略モデルが直方体形状をしているものとする。ここで、 円柱から直方体へ順次変形させるために、それぞれのモ デル上に対応点を定める。例えば、同図に示すように詳 細モデルについてはP」~P」。を、省略モデルにはP´ - ~ P ′ : 。を定めて、対応点とする。 図17は図16の 上面図であり、詳細モデルと省略モデルから、変形途中・ の補間モデルを生成する方法を説明する図である。い ま、生成する補間モデルが詳細モデルと省略モデルのち ょうど中間であるとすると、補間モデルの対応点Q₁~ Q.を求めるには、線分P,P′,から線分P,P′,まで

の中点を順次求めればよい。この方法のフローチャートを図18に示す。ステップ401および101は図15の例と同様である。ステップ601は対応点情報を入力するステップであり、図16に示すように詳細モデルが存在している場合に、各々の対応点を同様である。ステップ102から503までは図15の例と同様である。ステップ602は詳細モデルを生成するステップ603に示すようにして生成する。そしてステップ603において、生成された補間モデルを表示させる。このように詳細モデルから順次変形させながら省略モデルにうに詳細モデルから順次変形させながら省略モデルにうに詳細モデルから順次変形させながら省略モデルに対り換えることにより、瞬間的な切り換えを防止する。とができるため、スムーズな動画表示を行うことが可能である。

【0039】詳細モデルから省略モデルを生成するので はなく、三次元の省略モデルをまず形状データとして定 義し、物体の光線に対する透過性を記述した透過率デー タはマッピングデータとして 2 次元のテーブル形式で記 憶し、形状モデルにマッピングデータを貼りつける手段 により詳細モデルを定義して、表示を行うことも可能で ある。図19に示すように、三次元形状データとして省 略モデルを定義する。例えば同図の例では、省略モデル の 4 頂点 P₁ ~ P₄ の座標値(x₁, y₁, z₁) ~ (x₄, y₄, z₄) で定義している。また透過率データは同図の ような分布を持つ2次元のデータであり、例えば斜線部 では透過率が100%、斜線部以外では0%とする。こ こでマッピング手段により、省略モデルに透過率データ を貼り付けるためには、省略モデルと透過率データの対 応関係を定めておく必要がある。例えば本実施例では、 30 透過率データの4 すみの点M₁ ~ M₄ は省略モデルの4 頂 点P₁~P₁にそれぞれ対応するものとする。頂点以外の 点の対応関係は、頂点からの位置で内挿して求める。図 20は本実施例を説明するためのフローチャートであ る。ステップ101では、詳細モデルと視野情報を入力 する。本ステップにおいては、詳細モデル情報は省略モ デルと透過率データおよび両者の対応関係であり、これ らすべてを入力する。本実施例では、詳細モデルと省略 モデルの切り換えは視点からの距離を基準に行ってい る。しかし前述のように詳細モデルと省略モデルの切り 換えには幾つかの方式があり、いずれの切り換え方式と も本実施例では組み合わせ可能である。ステップ104 以降は図10の場合とほぼ同様であるが、ステップ20 4以降の詳細モデルについてのくり返し処理は、図19 に示したように省略モデルと透過率データの一個ずつに 対して処理されるものである。ステップ205の交点判 定手段では、交点が透過率100%の部分にあったとき には、光線がモデルを通過するので、交点はないものと して処理される。一方、交点が透過率0%の部分にあっ たときには交点があったものとして処理する。これらの 処理により、図21に示すように、ディスプレイ上に詳

20

40

11

細モデルによる表示と省略モデルによる表示を得ることができる。このように、省略モデルに透過率データをマッピングさせて詳細モデルを定義することにより、透過率が100%の部分は光線が透過するので、見かけ上は物体が表示されないため、複雑な物体の外形線を透過率分布だけで表現することができ、少ない形状データで複雑な物体の記述が可能である。また、透過率データの利用/非利用により、詳細モデルと省略モデルの切り換えが可能であり、重要性の低い物体については省略して表示することにより処理の高速化が可能である。

【0040】省略モデルに透過率データと色データをマッピング処理することによっても、詳細モデル表示することができる。図19に示した省略モデルと透過率データに、更に図22に示す色データを加える。この色データは透過率データと同様に2次元のテーブル形式であり、同様に省略モデルとの対応点M´,~M´,を定める。そして図20と同様の処理を行って、図23に示するように、ディスプレイ8上に詳細モデルによる表示を得ることができる。なり精密を詳細モデル表示を得ることができる。

【0041】省略モデルに透過率データと色データと更 に法線データを加えて、詳細モデル表示を得ることもで きる。図24は追加する法線データの概念を示す図であ り、物体上の法線ベクトルの分布が2次元テーブル形式 で格納されているものである。透過率データや色データ と同様にして対応点M´,~M´,を定めて、省略モデル との対応関係を定める。光源ベクトルと法線ベクトルの 内積計算を行って表示色を決定する際に、物体の法線を 計算するのではなく、デーブル上の法線データをそのま ま利用する。すると図24のように、実際に格納されて いる法線データは(b)のようであり、省略モデルの形 状は平面であるが、光源ベクトルとの内積計算により表 示を決定すると(a)のような表面を持つように表示さ れる。図25は、省略モデルに透過率データと色データ と法線データを付加して、詳細モデルとして表示させた 例である。また省略モデルによる表示例は図21の場合 と同様である法線データは2次元のテーブル形式であり 多様な法線の分布を定義できるので、複雑な表面の凹凸 を持つ物体を詳細モデルとして表示することができる。 【0042】省略モデルに透過率データと色データと法 線データと更に頂点法線データを与えて、詳細モデル表 示を得ることもできる。図26は頂点法線ベクトルN、 $\sim N_{\bullet}$ を、4つの頂点 $P_{\bullet} \sim P_{\bullet}$ に与えた例であり、外側 に拡がる向きに指定して、この平面と曲面のように陰影 付けして表示させる例である。図27は曲面のように表 示される理由を示す図である。いま(a)に示すように N、とN、のペクトルの補間からN、を算出し、同様にN・ とN,からN, 'を算出する。そして、N,とN, 'から更

にベクトルの補間を行って、省略モデル内の法線ベクトルを求める。この結果(b)に示すように省略モデル上の全法線が補間により求められる。光源ベクトルとの内積計算にこの法線ベクトルを使用すれば、ディスプレイ上で表示輝度が滑らかに変化し、曲面のように表示される。また、この補間による法線と図24(b)に示した2次元テーブル上の放線データをベクトル加算して表示させると、(c)のように形状データとしては平面であっても、曲面上に更に凹凸のある物体を詳細モデルとして表示することができる。

【0043】また、マッピングデータとして格納する値としては、上記の他にも反射係数等の光学的特性も入力することが可能である。これにより、表面上で光学的特性が変化している物体も表示することができる。

【0044】単一の省略モデルに、透過率データや色データや法線データを付与するのではなく、複数の図形要素を持つ省略モデルにもこれらデータを付与できる。図28に示す例では、省略モデルは6つの平面要素の集合体であり、頂点は $P_1 \sim P_1$, の12個を持つ。このような省略モデルの場合には、それぞれの頂点に対応させる対応点を二次元テーブル形式のデータの中で定めればよく、同図の場合では $M_1 \sim M'_1 \sim M'_1 \sim M''_1$, $M''_1 \sim M''_1$, を指定することである。このようにして、対応関係さえ指定すれば、省略モデルおよび詳細モデルの表示は図2に示すようなフローチャートにより実現できる。このようにして、図29に示すように、ディスプレイ上に詳細モデルによる表示および省略モデルによる表示を得ることができる。

【0045】詳細モデルから省略モデルを生成し、表示 する際に、同一の物体に1つの省略モデルを割りあてる のではなく、詳細度の異なる複数の省略モデルを割りあ て表示させることもできる。図30に示す例では、部品 1に対してn個の省略モデルと詳細モデルを割りあてて いる。ここで、詳細モデルからパラメータ数または次元 数を減らして省略モデルを生成するが、パラメータ数ま たは次元数の最も少ないものを第1省略モデルと呼び、 以下第2, …, 第n省略モデルと呼ぶことにする。図3 1 は詳細度の異なる省略モデルを割りあて、表示させる 方法を示すフローチャートである。まずステップ701 では、詳細モデルと視野情報の他に切換設定値を入力す る。これは、表示させる省略モデルを指定するための値 で、本実施例のように視点からの距離により切り換えを 行う場合では、設定値1~nまでのn個所の距離値を指 示する。この切換設定値は視点から遠い順に設定値1, 設定値2, …設定値nとする。ステップ104および1 05は図20の例と同様である。ステップ702は最も パラメータまたは次元数の少ない第1省略モデルについ て、以下のステップを繰り返すことを意味している。ス テップ702およびステップ107は図20の例と同様 である。ステップ703はステップ201において求め 1.0

2.0

30

50

14

られた視点-交点距離とステップ701において入力さ れた切換設定値との比較を行うステップである。視点か ら最も遠い設定値1より更に遠くの距離にある物体につ いてはステップ704に第1省略モデルで表示する。設 定値1と設定値2の間の距離にある物体は、ステップ7 05により第2省略モデルと光線の交点を調べ、交点が あればこれを表示する。設定値nより近い物体は、ステ ップ705により光線との交点を調べ、交点があれば詳 細モデルを表示する。いまここで n = 2 であるとし、第 2 省略モデルを図5および図6のようにして生成される 詳細モデルの外接直方体とする。すると、この第2省略 モデルから第1省略モデルを生成できる。即ち図32に 示すように、点Cを中心として半径rの外接球を生成し て第1省略モデルとする。このとき点Cは外接直方体の 重心であり、半径 r は外接直方体の対角線の1/2の長 さである。外接球は一つの2次方程式で記述されてお り、6つの平面方程式で記述する外接直方体よりもパラ メータ数を減少させている。このようにして、ある省略 モデルより更にパラメータまたは次元数の少ない省略モ デルを割りあて、表示させることにより、重要性の低い 物体は更に簡略化して表示できるので、表示時間の高速 化に効果がある。

【0046】詳細モデルから第1~第n省略モデルを生成する方法として、図形の分割数を変化させることによっても可能である。図33に示す例では、詳細モデルは円柱形状であり、これを円周方向に直線で分割して16角柱としたものが第2省略モデルである。そして第2省略モデルの分割数を減じて、8角柱としたものを第1省略モデルとする。第1省略モデルは第2省略モデルとする。第1省略モデルはで記述させているので、これを重要性の低い物体に割りあてれば、表示時間の高速化が可能である。分割数を距離や大きさなのでの高速化が可能である。分割数を距離や大きさいがの高速化が可能である。分割数を距離や大きさいがの高速化が可能である。分割数を距離や大きさいがの高速化が可能である。分割数を距離や大きさいが回れる。

【0047】次元数を減らして、さらに詳細度の低い省略モデルを演算して割りあてる方法として、完全な2次元図形を用いることもできる。例えば図34に示すように三次元の第2省略モデルがスクリーン上に投影した状態で外接図形を求め、これを第1省略モデルとして割りあてる。このように2次元図形を割りあてれば、表示処理は極めて簡易になるので、表示時間の高速化が可能である。

【0048】以上の例では、省略モデルは詳細モデルから、アルゴリズムにより自動生成させるものであったが、省略モデルが部品間をまたがって定義されるような場合には、オペレータが予め指示を与えて表示させるようにすることもできる。図35はオペレータ指示による省略モデルの定義方法を示す図である。例えば、図35(a)のように物体1は部品1、部品2、部品3がOR

結合(Uと表記)により定義されているものとし、詳細モデルとして同図のような3つの円柱を重ねた形状を持つものとする。このようにすべて詳細モデルで表現する状態を、

物体1=部品1U部品2U部品3

のように記述する。次に図5 (b) のように部品1のみ を省略モデルに切り換える場合には、

物体1=(部品1)U部品2U部品3

のように、省略モデルに切り換える部品を()で囲んで指示する。同様にして図35(c)のように、部品1と部品2を省略モデルにする場合には、

物体1=(部品1U部品2)U部品3

であり、図35(d)のようにすべてを省略モデルにする場合では、

物体1=(部品1U部品2U部品3)

のように定義して、省略モデルの割りあてを行う。本実施例では、オペレータの指示により、省略モデルの割り あてが可能であり、自動生成する場合よりもキメが細か く、省略モデル割りあての制御が可能である。

【0049】本発明の実施例によれば、画面の中で重要性の低い物体を自動的に識別し、詳細モデルからパラメータ数または次元数を減じた省略モデルを自動生成して表示することができるので、表示の高速化について効果がある。例えば、三次元モデルと視線との交点を求める際には、モデルを記述する関数と直線である視点との交点を求める問題として処理されるが、高次関数と直線の交点は容易には求められずに多大の処理時間を要する。しかし次元数を1次あるいは2次元にまで落したものを省略モデルとすれば、このモデルと視線との交点は極めて容易に求めることができる。

【0050】また省略モデルへの切り換えの判別およびモデルの生成はすべて自動的に行われるものであり、オペレータが介在する必要がない。例えば、すべての物体に詳細モデルと省略モデルを1つずつ定めるとすれば、省略モデルの自動生成機能がない場合には、物体の2倍の数のモデルをオペレータが入力する必要があるが、本発明の実施例では詳細モデルだけを入力すればよく、入力工数の低減にも効果がある。

[0051]

0 【発明の効果】本発明によれば、自然な画像を高速にコンピュータグラフィッス表示することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施例の概略図、及びハードウエア 構成図である。

【図2】計算機アルゴリズムにより実現するためのフローチャートである。

【図3】詳細モデルを構成する図形要素の説明図である。

【図4】 図形要素の構成を示す木構造図である。

【図5】詳細モデルから省略モデルを求める方法の説明

図である。

【図6】省略モデルを構成する平面の説明図である。

【図7】省略モデルの割りあて後の構成を示す木構造図 である。

【図8】省略モデルをスクリーン上に投影させる方法の 説明図である。

【図9】スクリーン上に投影させた省略モデルの説明図 である。

【図10】視点-交点距離によりモデル切り換えを行った場合のフローチャートである。

【図11】省略モデルの大きさによりモデル切り換えを 行った場合のフローチャートである。

【図12】図11の場合のモデルの割りあてを示す木構造図である。

【図13】図形要素のモデル情報の説明図である。

【図14】動作物体についてモデル切り換えを行った場合のフローチャートである。

【図15】透過率を変化させながらモデル切り換えを行った場合の説明図及びフローチャートである。

【図16】詳細モデルと省略モデルの対応点についての 20 説明図である。

【図17】図16の上面図で補間モデルを生成する方法の説明図である。

【図18】詳細モデルを変形させながら省略モデルの切り換える場合のフローチャートである。

【図19】省略モデルと透過率データの説明図である。

【図20】省略モデルにマッピングにより透過率データ 付与して詳細モデル表示を行う方法のフローチャートで ある。

【図21】図20の方法によりディスプレイより得られ 30 る詳細モデル及び省略モデルの表示の説明図である。

【図22】省略モデルのマッピングにより付与する色データの説明図である。

【図23】図19のデータに図22の色データを付与し

た場合のディスプレイ上の詳細モデル及び省略モデルに よる表示の説明図である。

【図24】省略モデルへ付与する法線データの説明図である。

【図25】図19及び図22のデータに図24の法線データを付与した場合のディスプレイ上の詳細モデルによる表示の説明図である。

【図26】省略モデルへ付与する頂点法線の説明図である。

10 【図27】頂点法線の補間方法の説明図である。

【図28】省略モデルが複数の図形要素から構成される場合の説明図である。

【図29】図28のデータをディスプレイ上に表示させた場合の詳細モデルと省略モデルの説明図である。

【図30】単一の部品に詳細度の異なる複数の省略モデルを割りあてた場合のデータ構成を示す木構造図である

【図31】図30のデータを表示する方法のフローチャートである。

20 【図32】外接直方体による第2省略モデルから外接球 による第1省略モデルを生成する方法を示す説明図であ ス

【図33】詳細モデルから図形の分割数を制御して第2 省略モデル及び第1省略モデルを生成する方法を示す説 明図である。

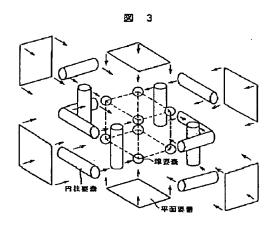
【図34】第2省略モデルから次元数を減じて第1省略 モデルを生成する方法の説明図である。

【図35】オペレータ指示により詳細度の異なるモデルを割りあてる場合の記述方法を示す説明図である。

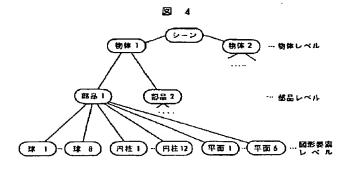
10 【符号の説明】

1…視点、2…スクリーン、3…詳細モデル、4…省略 モデル、5…光線、6…詳細モデルによる表示、7…省 略モデルによる表示、8…ディスプレイ画面。

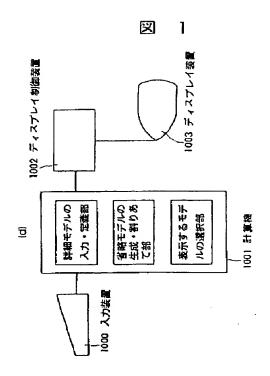
【図3】

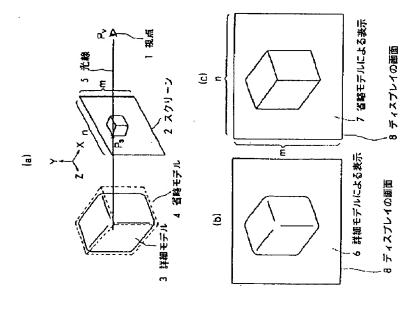


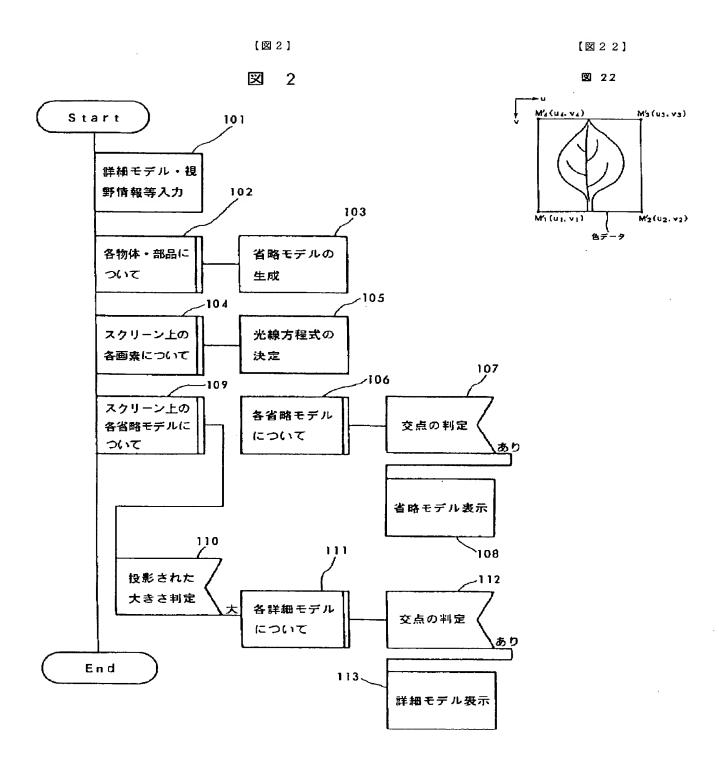
【図4】

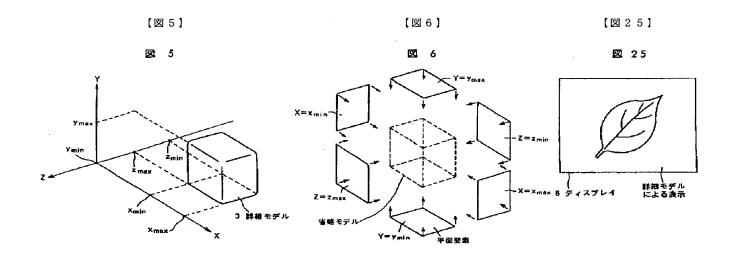


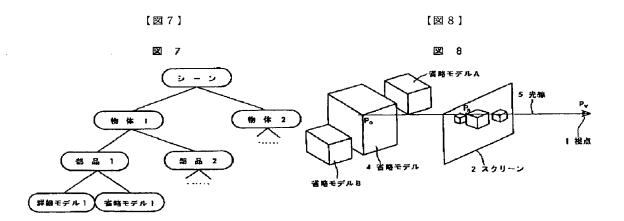
【図1】

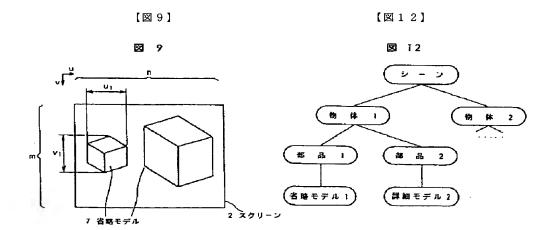


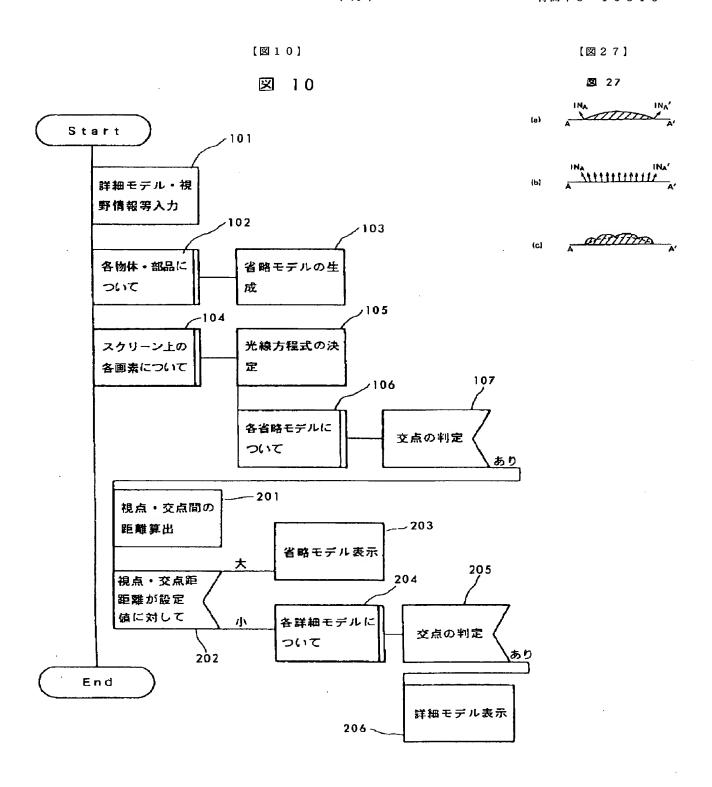




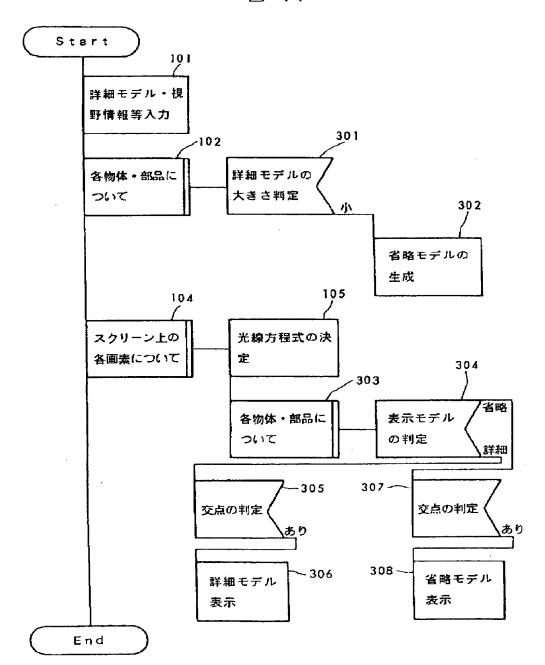


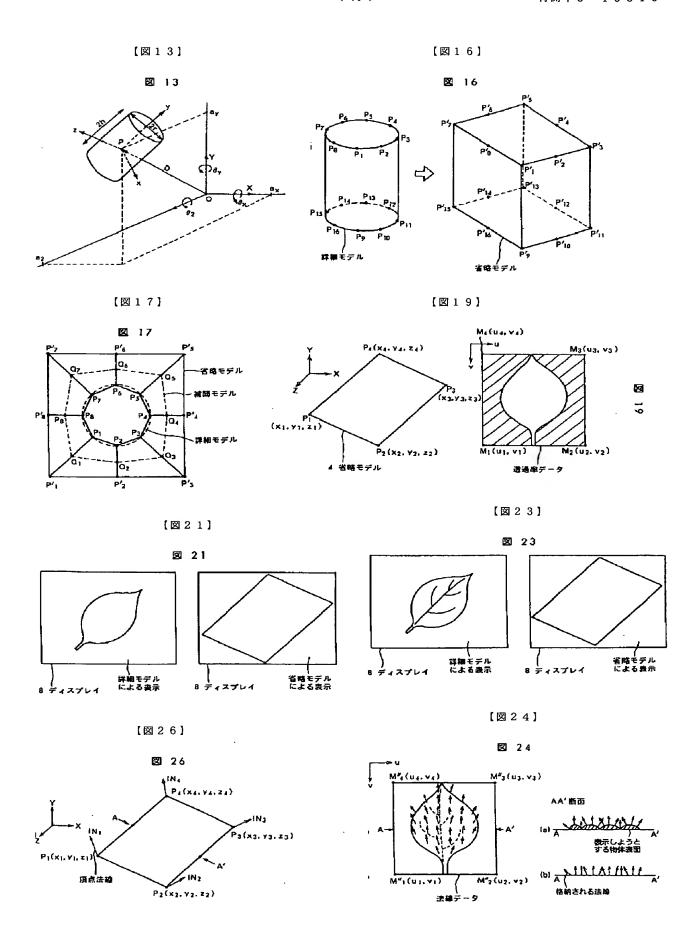




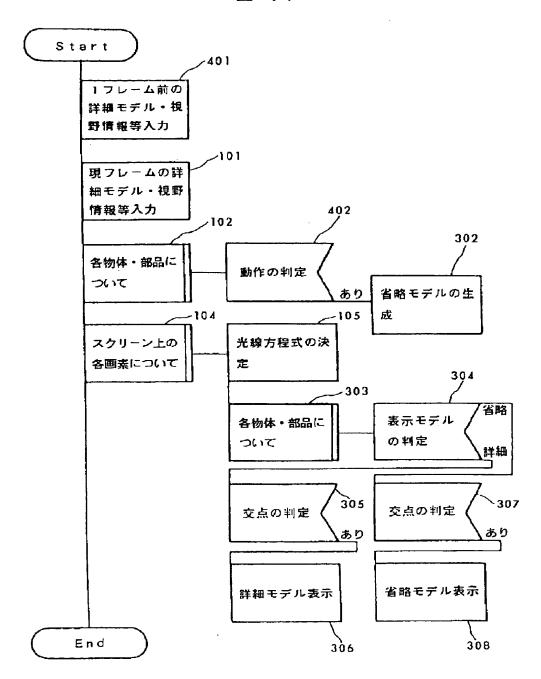


【図11】

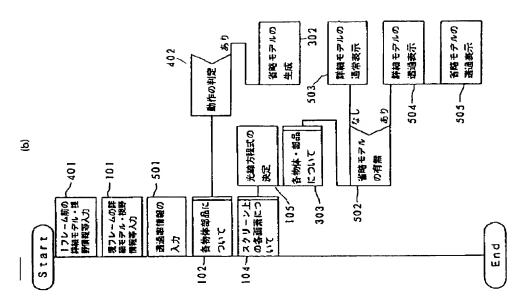


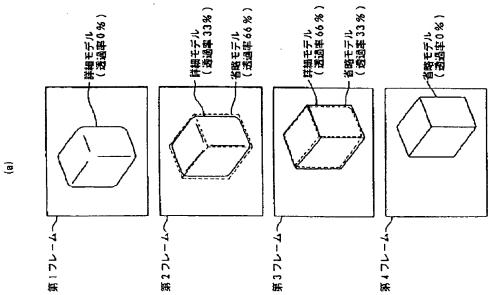


【図14】



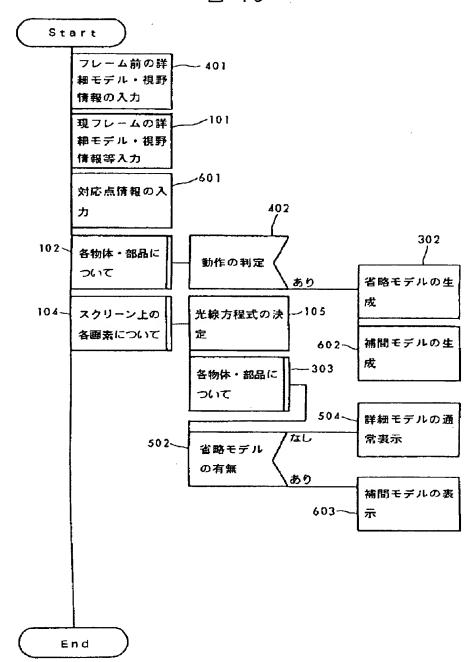
【図15】



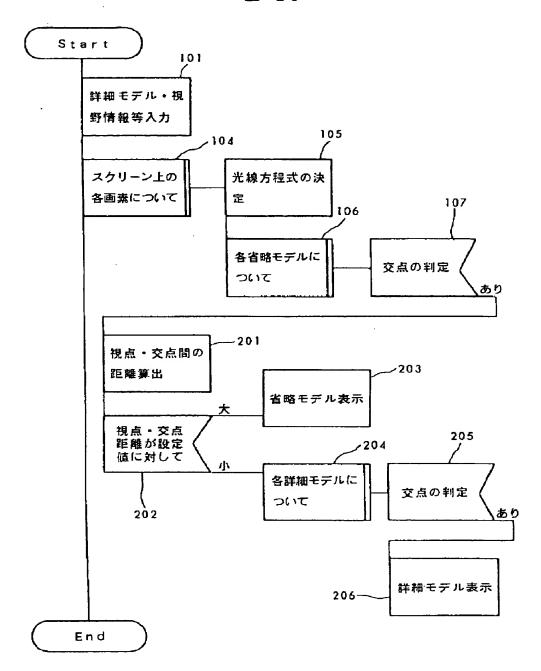


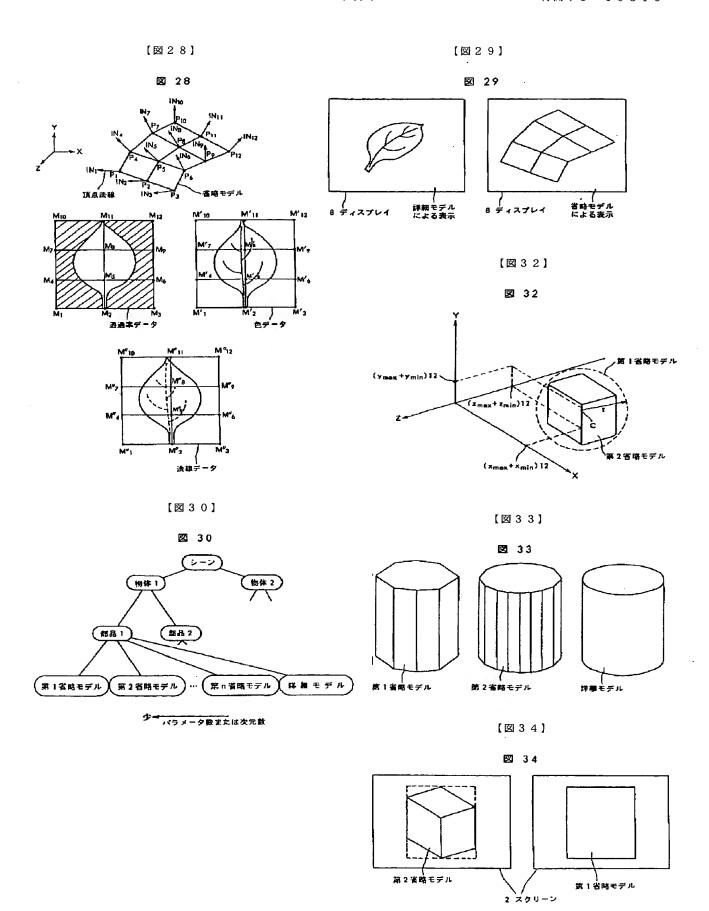
[図18]

図 18

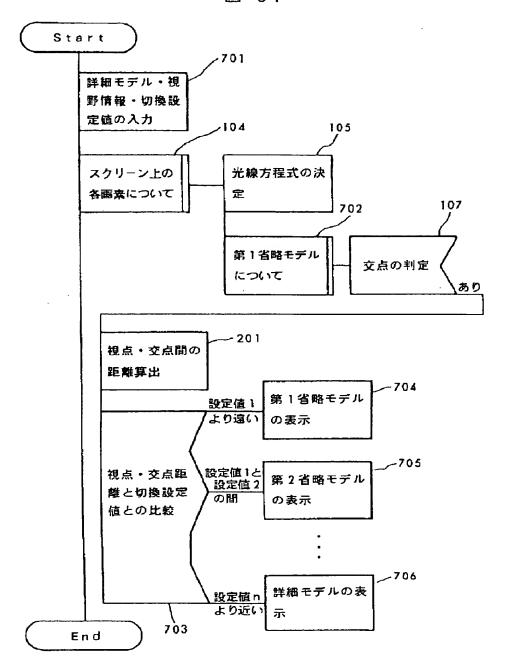


【図20】



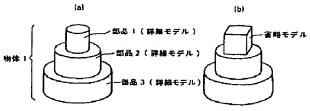


【図31】



[図35]

図 35



物体 1 ≠部品 1 U部品 2 U部品 3

物体 1 = (部品 1) U部品 2 U部品 3

